

---

## Teorema de Stokes

---

### 13.1 Introducción

En la presente sesión se revisa el último teorema clave del cálculo vectorial, el *teorema de Stokes*. Este teorema establece una relación entre una integral de línea sobre una curva del espacio y una integral de superficie. Si bien este teorema lleva el nombre del físico matemático Stokes\*, en realidad éste fue descubierto por el, también físico y matemático irlandés William Thomson†, más conocido por Lord Kelvin.



George Gabriel Stokes



William Thomson

---

\* Matemático y Físico irlandés, 1819-1903. Stokes estableció la ciencia de la hidrodinámica con su ley de viscosidad que describe la velocidad de una pequeña esfera a través de fluido viscoso. † Matemático y Físico irlandés, 1824-1907. Thomson hizo importantes contribuciones en muchas áreas de la física, incluyendo la electricidad, magnetismo y termodinámica.

## 13.2 Segunda forma vectorial del Teorema de Green

Recordemos que si  $P(x, y)$  y  $Q(x, y)$  son campos escalares  $C^1$  en un dominio  $D$  de  $\mathbb{R}^2$  y  $C$  la curva simple, cerrada y orientada en sentido positivo que conforma la frontera de la región  $D$ , entonces el teorema de Green establece que:

$$\oint_C P(x, y)dx + Q(x, y)dy = \iint_D \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy \quad (13.1)$$

Con respecto al campo vectorial

$$\vec{F} = P\hat{i} + Q\hat{j}$$

se tiene

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \oint_C P(x, y)dx + Q(x, y)dy \quad (13.2)$$

y su rotor viene dado por

$$\text{rot}(\vec{F}) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & 0 \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \hat{k} \quad (13.3)$$

luego,

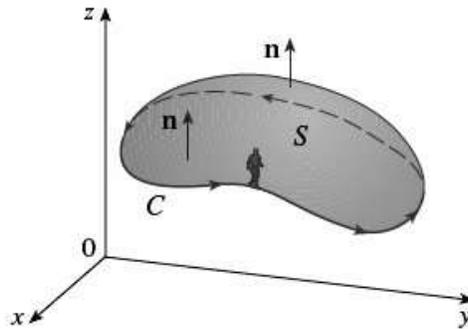
$$\text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{k} = \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \hat{k} \cdot \hat{k} = \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \quad (13.4)$$

Así entonces, la segunda forma vectorial del Teorema de Green, que recibe el nombre de *Teorema de Stokes en el plano*, luego de (13.1), (13.2) y (13.4) es:

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_D (\text{rot} \vec{F}) \cdot \hat{k} dA \quad (13.5)$$

que establece que la integral de línea de la componente tangencial de  $\vec{F}$  a lo largo de  $C$  es igual a la integral doble de la componente vertical del  $\text{rot}(\vec{F})$  sobre la región  $D$  encerrada por la curva  $C$ .

**Nota 13.1.** El *teorema de Green en el plano* (13.5) tiene una extensión natural al espacio  $\mathbb{R}^3$ , conocido con el nombre de *Teorema de Stokes*. Este teorema relaciona una integral de superficie sobre una superficie orientada  $S$  con una integral de línea sobre la curva  $C$  correspondiente a la frontera de dicha superficie. La orientación de la superficie  $S$  induce la orientación positiva de su curva frontera  $C$ , de modo que la orientación de la curva y la dirección de los vectores normales a  $S$  cumplen *la regla de la mano derecha*. En otras palabras, *si se camina en la dirección positiva de  $C$ , manteniendo la cabeza en la dirección del vector normal a  $S$ , la superficie se mantiene a la izquierda*.



Orientación positiva de  $C$  inducida por la orientación positiva de  $S$

### 13.3 Teorema de Stokes

Sean

- $S$  una superficie paramétrica  $\vec{d}(u, v) = (\alpha(u, v), \beta(u, v), \gamma(u, v))$ , con  $(u, v) \in D$ , orientada y suave en  $\mathbb{R}^3$  (con vector unitario  $\hat{n}$ )
- $C : \vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ , con  $a \leq t \leq b$ , la curva suave, cerrada y simple correspondiente a la frontera de  $S$ ,  $C = \partial(S)$ , con orientación coherente con la orientación de  $\hat{n}$  (regla de la mano derecha para  $C$  y  $\hat{n}$  \*)
- $\vec{F}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$  un campo vectorial con componentes  $C^1$  sobre una región que contiene a  $S$ ,

entonces

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS \tag{13.6}$$

o, equivalentemente

$$\int_a^b \vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt = \iint_D (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y) \cdot (\vec{d}_u \times \vec{d}_v) dA \tag{13.7}$$

#### 13.3.1 Comentarios sobre la fórmula (13.6), correspondiente al Teorema de Stokes

1) La integral del lado izquierdo es una integral de línea. Se puede interpretar así:

- Si  $\vec{F}$  es un campo de fuerzas, como el trabajo realizado por  $\vec{F}$ , al mover una partícula a lo largo de la curva cerrada  $C$ .

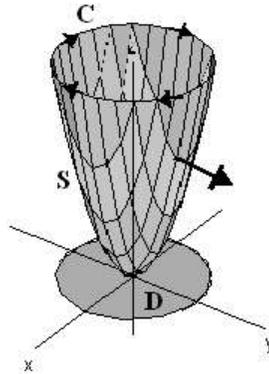
\* Ver Nota (13.1)

- b) Si  $\vec{F}$  es un campo de velocidades del flujo de un fluido, como la circulación de  $\vec{F}$ , a lo largo de la curva cerrada  $C$ ,
- 2) La integral del lado derecho es una integral de superficie. Es el flujo del rotacional de  $\vec{F}$  (el rotacional de un campo vectorial,  $\text{rot}(\vec{F})$ , es nuevamente un campo vectorial) a través de la superficie  $S$ .
- 3) La orientación de la curva  $C$  y de la superficie  $S$  son compatibles.

**Ejemplo 13.1.** Verificar el teorema de Stokes para el campo vectorial

$$\vec{F}(x, y, z) = y\hat{i} - x\hat{j} = (y, -x, 0)$$

sobre el paraboloides  $S : z = x^2 + y^2$  con la circunferencia  $x^2 + y^2 = 1, z = 1$  como su frontera.



*Desarrollo:* Se debe comprobar que

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS$$

1) Cálculo de  $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ .

$$\vec{r}: \quad x = \cos t \quad y = \sin t \quad z = 1 \quad t \in [2\pi, 0]$$

Luego,

$$d\vec{r}: \quad dx = -\sin t dt \quad dy = \cos t dt \quad dz = 0$$

Entonces

$$\begin{aligned} \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \oint (\sin t, -\cos t, 0) \cdot (-\sin t dt, \cos t dt, 0) \\ \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \int_{2\pi}^0 (-\sin^2 t - \cos^2 t) dt = \int_0^{2\pi} dt = 2\pi \end{aligned} \quad (13.8)$$

2) Cálculo de  $\iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS$ .

Ahora,  $\text{rot}(\vec{F}) = (0, 0, -2)$ ,  $\vec{N} = (2x, 2y, -1)$  (¿por qué?). Luego,

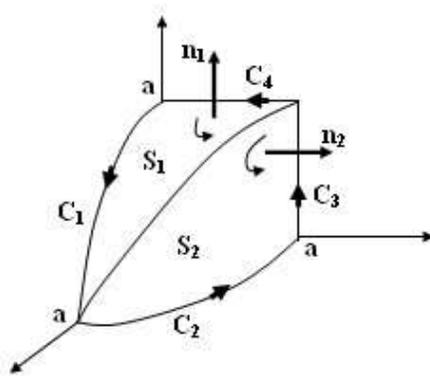
$$\iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS = \iint_R 2dA = 2\pi \quad (13.9)$$

Luego, (10.8) y (10.9) verifican el teorema de Stokes para el caso pedido.

**Ejemplo 13.2.** Verificar el teorema de Stokes para el campo vectorial

$$\vec{F}(x, y, z) = 2yz\hat{i} - (2 - x - 3y)\hat{j} + (x^2 + z)\hat{k} = (2yz, 2 - x - 3y, x^2 + z)$$

sobre el lado exterior de la superficie  $S$ , intersección de los cilindros  $x^2 + y^2 = a^2$ ,  $x^2 + z^2 = a^2$  ( $a > 0$ ), situada en el primer octante.



*Desarrollo:* Se debe comprobar que

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS$$

1) Cálculo de  $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ .

En este caso  $C = C_1 + C_2 + C_3 + C_4$ , donde

$$C_1: \quad z = a \cos t \quad x = \sin t \quad y = 0 \quad t \in [0, \pi/2]$$

Luego,

$$dz = -a \sin t dt \quad dx = a \cos t dt \quad dy = 0$$

Entonces

$$\begin{aligned} \oint_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \oint (2yz, 2 - x - 3y, x^2 + z) \cdot (dx, dy, dz) \\ &= \int_0^{\pi/2} (a^3 \sin^3 t - a^2 \sin t \cos t) dt \\ &= -\frac{a^2}{2} - \frac{2}{3}a^3 \end{aligned} \quad (13.10)$$

$$C_2: \quad x = a \cos t \quad y = \sin t \quad z = 0 \quad t \in [0, \pi/2]$$

Luego,

$$dx = -a \sin t \, dt \quad dy = a \cos t \, dt \quad dz = 0$$

Entonces

$$\begin{aligned} \oint_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \oint (2yz, 2-x-3y, x^2+z) \cdot (dx, dy, dz) \\ &= \int_0^{\pi/2} (-a^2 \cos^2 t - 3a^2 \sin t \cos t + 2a \cos t) dt \\ &= -\frac{a^2 \pi}{4} - \frac{3a^2}{2} + 2a \end{aligned} \quad (13.11)$$

$$C_3: \quad x = 0 \quad z = t \quad y = a \quad t \in [0, a]$$

Luego,

$$dx = 0 \quad dz = dt \quad dy = 0$$

Entonces

$$\begin{aligned} \oint_{C_3} \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \oint (2yz, 2-x-3y, x^2+z) \cdot (dx, dy, dz) \\ &= \int_0^a t \, dt \\ &= \frac{a^2}{2} \end{aligned} \quad (13.12)$$

$$C_4: \quad x = 0 \quad y = t \quad z = a \quad t \in [a, 0]$$

Luego,

$$dx = 0 \quad dy = dt \quad dz = 0$$

Entonces

$$\begin{aligned} \oint_{C_4} \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \oint (2yz, 2-x-3y, x^2+z) \cdot (dx, dy, dz) \\ &= \int_0^a (-3t + 2) \, dt \\ &= \frac{3a^2 - 4a}{2} \end{aligned} \quad (13.13)$$

Por lo tanto, luego de (10.10), (10.11), (10.12) y (10.13):

$$\begin{aligned} \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \oint_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \oint_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \oint_{C_3} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \oint_{C_4} \vec{F} \cdot d\vec{r} \\ &= \left( -\frac{a^2}{2} - \frac{2}{3}a^3 \right) + \left( -\frac{a^2 \pi}{4} - \frac{3a^2}{2} + 2a \right) + \left( \frac{a^2}{2} \right) + \left( \frac{3a^2 - 4a}{2} \right) \\ &= -\frac{a^2}{12}(3\pi + 8a) \end{aligned} \quad (13.14)$$

2) Cálculo de  $\iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS$ .

Es claro que  $\text{rot}(\vec{F}) = (0, 2y - 2x, -2y - 1)$ .

Como  $S = S_1 + S_2$ , se tiene:

- $S_1 = \{(x, y, z) / z = f(x, y) = \sqrt{a^2 - x^2}\}$ , sobre  
 $D_1 = \{(x, y) / 0 \leq x \leq a, \text{ y } 0 \leq y \leq \sqrt{a^2 - x^2}\}$   
 $N_1 = (-f_x, -f_y, 1) = \left(\frac{x}{\sqrt{a^2 - x^2}}, 0, 1\right)$ . Luego:

$$\begin{aligned} \iint_{S_1} \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS &= \iint_{D_1} (0, 2y - 2x, -2y - 1) \cdot (\sqrt{a^2 - x^2}, 0, 1) dA \\ &= \iint_{D_1} (-2y - 1) dx dy \\ \text{coord. polares : } &x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta, \quad 0 \leq \theta \leq \pi/2, \quad 0 \leq r \leq a \\ &= \int_0^{\pi/2} \int_0^a (-2r \sin \theta - 1) r dr d\theta \\ &= -\frac{2}{3} a^3 - \frac{\pi}{4} a^2 \end{aligned} \tag{13.15}$$

- $S_2 = \{(x, y, z) / y = g(x, z) = \sqrt{a^2 - x^2}\}$ , sobre  
 $D_2 = \{(x, z) / 0 \leq x \leq a, \text{ y } 0 \leq z \leq \sqrt{a^2 - x^2}\}$   
 $N_2 = (-g_x, 1, -g_z) = \left(\frac{x}{\sqrt{a^2 - x^2}}, 1, 0\right)$ . Luego:

$$\begin{aligned} \iint_{S_2} \text{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS &= \iint_{D_2} (0, 2y - 2x, -2y - 1) \cdot (\sqrt{a^2 - x^2}, 1, 0) dA \\ &= \iint_{D_2} (2y - 2x) dx dy \\ &= 2 \iint_{D_2} (\sqrt{a^2 - x^2} - x) dx dz \\ \text{coord. polares : } &x = r \cos \theta, \quad z = r \sin \theta, \quad 0 \leq \theta \leq \pi/2, \quad 0 \leq r \leq a \\ &= 2 \int_0^{\pi/2} \int_0^a (r \sin \theta - r \cos \theta) r dr d\theta \\ &= 0 \end{aligned} \tag{13.16}$$

Luego, de (10.15) y (10.16), se tiene:

$$\begin{aligned} \iint_S \operatorname{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS &= \iint_{S_1} \operatorname{rot}(\vec{F}) \cdot \hat{n} dS + \iint_{S_2} \operatorname{rot}(\vec{F}) \cdot \vec{N} dA \\ &= -\frac{2}{3}a^3 - \frac{\pi}{4}a^2 = -\frac{a^2}{12}(3\pi + 8a) \end{aligned} \quad (13.17)$$

Finalmente, comparando (10.14) y (10.17), se verifica el teorema de Stokes para el caso en cuestión.

**Ejemplo 13.3.** Sea  $S$  la superficie correspondiente a la porción del plano  $x + y + z = 1$  que está en el interior del cilindro  $x^2 + y^2 = 1$  y  $\vec{F}(x, y, z) = (y, 2x, 0)$ . Si  $C$  es la elipse que resulta de la intersección del plano con el cilindro, cuya proyección en el plano  $XY$  está orientada positivamente. Calcular, usando las definiciones correspondientes:

1)  $\int_C \vec{F} d\vec{r}$

**Solución:** Una parametrización de la curva  $C$  es

$$C : \vec{r}(t) = (\cos t, \sin t, 1 - \sin t - \cos t), \quad 0 \leq t \leq 2\pi.$$

Luego,  $\int_C \vec{F} d\vec{r} = \int_0^{2\pi} \vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt = \int_0^{2\pi} (-\sin^2 t + 2\cos^2 t) dt = \pi$

2)  $\iint_S \operatorname{rot}(\vec{F}) \cdot d\vec{S}$

**Solución:**

Cálculos previos:

- $\operatorname{rot}(\vec{F}) = (0, 0, 1)$
- Una parametrización de la superficie  $S$  correspondiente a la porción del plano  $x + y + z = 1$  que se encuentra al interior del cilindro  $x^2 + y^2 = 1$ , es

$$\vec{r}(u, v) = (u, v, 1 - u - v), \quad \text{con } (u, v) \in D, \text{ donde } D = \{u^2 + v^2 \leq 1\}$$

- $\vec{r}_u \times \vec{r}_v = (1, 1, 1)$ , que es el vector consistente con la orientación de la curva  $C$ .

Luego,

$$\iint_S \operatorname{rot}(\vec{F}) \cdot d\vec{S} = \iint_D (0, 0, 1) \cdot (1, 1, 1) dA = \iint_D 1 dA = \text{area}(D) = \pi$$

3) Comparar y comentar en detalle, los resultados obtenidos en (a) y (b).

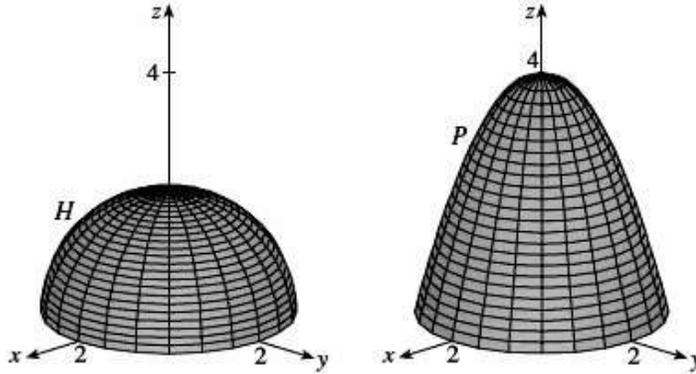
**Solución:** En la situación planteada, se satisfacen todas las condiciones del Teorema de Stokes, el cual establece justamente que

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot d\vec{S}$$

Por lo tanto, era seguro que los valores obtenidos en las partes (a) y (b) debían ser iguales.

## 13.4 Actividades Sección 13

- 1) En el siguiente dibujo  $H$  es una semi esfera y  $P$  una porción de un paraboloides



Sea  $\vec{F}$  un campo vectorial con componentes  $C^1$ , explicar por qué:

$$\iint_H \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_P \vec{F} \cdot d\vec{S}$$

- 2) Verificar el teorema de Stokes para el campo  $\vec{F} = (2xy - z, x + y + z, x^2 + y^2 + z)$  y  $S$  la superficie del hiperboloide  $z = xy + 1$  cortado por el cilindro  $x^2 + y^2 = 1$ .

*Hint:* Para parametrizar la intersección cilindro-hiperboloide se puede tomar  $x = \cos t$ ,  $y = \sin t$ ,  $z = \sin t \cos t + 1$ .

**Resp.:** Ambas integrales son iguales a  $\pi$ .

- 3) Verificar el teorema de Stokes para el campo vectorial radial  $\vec{F} = (x, y, z)$  y  $S$  la semiesfera superior  $z = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$  y  $z \geq 0$ .

**Resp.:** Ambas integrales son iguales a 0.

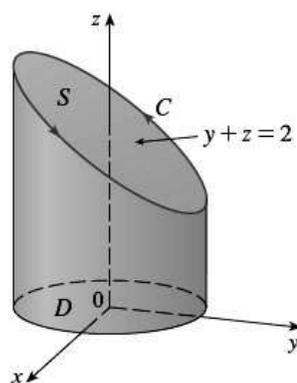
- 4) Usar el teorema de Stokes para calcular  $\iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot d\vec{S}$ , para  $\vec{F}(x, y, z) = yz\hat{i} + xz\hat{j} + xy\hat{k}$  y  $S$  la parte del paraboloides  $z = 9 - x^2 - y^2$  que se encuentra sobre el plano  $z = 5$ , orientada hacia arriba.

**Resp.:** 0

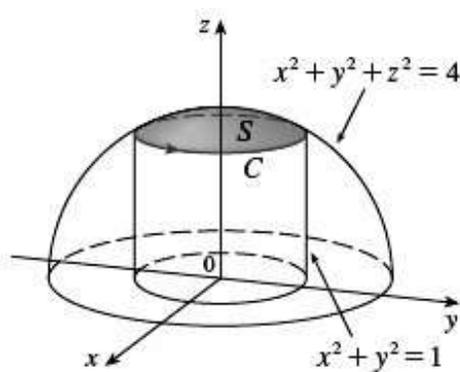
- 5) Usar el teorema de Stokes para calcular  $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ , para  $\vec{F}(x, y, z) = e^{-x}\hat{i} + e^x\hat{j} + e^z\hat{k}$  y  $C$  es la frontera de la parte del plano  $2x + y + 2z = 2$  que se encuentra en el primer octante y orientada contra reloj cuando se la mira desde arriba.

**Resp.:**  $2e - 4$

- 6) Comprobar que  $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \pi$ , donde  $\vec{F} = (-y^2, x, z^2)$  y  $C$  es la curva de intersección del plano  $y + z = 2$  y el cilindro  $x^2 + y^2 = 1$  ( $C$  orientada contra-reloj cuando se mira desde arriba).



- 7) Usar el teorema de Stokes para calcular  $\iint_S \text{rot}(\vec{F}) \cdot d\vec{S}$ , donde  $\vec{F} = (xz, yz, xy)$  y S la parte de la esfera  $x^2 + y^2 + z^2 = 4$  que está en el interior de cilindro  $x^2 + y^2 = 1$  y sobre el plano  $z = 0$ .



Resp.: 0